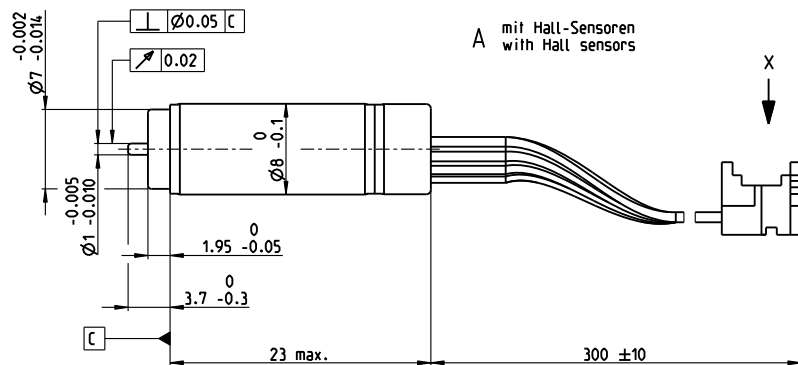


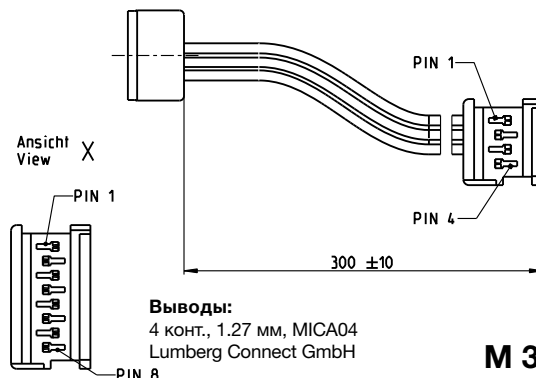
ECX SPEED 8 M бесколлекторный Двигатель BLDC Ø8 мм

Высокая мощность

Основные данные: 3/6 Вт, 1.26 мНм, 50 000 об/мин



B sensorlos sensorless



Выводы:

8 конт., 1.27 мм, MICA08
Lumberg Connect GmbH

Выводы:

4 конт., 1.27 мм, MICA04
Lumberg Connect GmbH

M 3:2

Данные двигателя

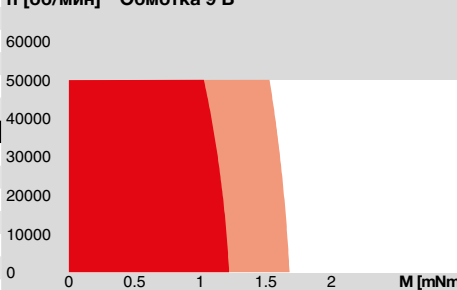
1_	Номинальное напряжение	В	6	9	12
2_	Скорость холостого хода	об/мин	35500	29100	30500
3_	Ток холостого хода	мА	128	63.4	50.9
4_	Номинальная скорость	об/мин	26700	21200	22800
5_	Номинальный момент (макс. длительный момент)	мНм	1.23	1.26	1.26
6_	Номинальный ток (макс. допустимый длительный ток)	А	0.902	0.497	0.391
7_	Пусковой момент	мНм	5.18	4.83	5.18
8_	Пусковой ток	А	3.34	1.7	1.43
9_	Макс. КПД	%	66	66	67
10_	Сопротивление Обмотки	Ом	1.8	5.3	8.38
11_	Индуктивность Обмотки	мГн	0.026	0.089	0.144
12_	Моментная постоянная	мНм/А	1.55	2.84	3.62
13_	Скоростная постоянная	об/мин/В	6160	3360	2640
14_	Крутизна механической характеристики	об/мин/мНм	7130	6260	6110
15_	Механическая постоянная времени	мс	1.86	1.64	1.6
16_	Момент инерции ротора	гсм ²	0.0249	0.0249	0.0249

Тепловые параметры

17_	Тепл. сопротивление корпус – окружающая среда	К/Вт	51.2
18_	Тепл. сопротивление обмотка – корпус	К/Вт	4.11
19_	Тепл. постоянная времени обмотки	с	0.874
20_	Тепл. постоянная времени двигателя	с	154
21_	Температура окружающей среды ¹	°C	-20...+85
22_	Макс. температура обмотки	°C	+125

Рабочий диапазон

n [об/мин] Обмотка 9 В



■ Непрерывный режим работы
■ Непрерывный режим работы при уменьшенном тепловом сопротивлении R_{те} 50%
□ Кратковременный режим работы

Механические характеристики шарикоподшипников

23_	Максимально допустимая скорость	об/мин	50 000
24_	Осевое биение	мм	0...0.07
	Предварительное поджатие	Н	0.3
	Направление силы	натяжение	
25_	Радиальное биение	поджатие	
26_	Максимальная осевая нагрузка на вал (динамическая)	Н	0.2
27_	Макс. усилие для прессовой посадки (статическое)	Н	10
	(с поддержкой вала)	Н	10
28_	Макс. радиальная нагрузка на вал [мм от фланца]	Н	2 [2]

Другие характеристики

29_	Число пар полюсов	1	
30_	Число фаз	3	
31_	Масса двигателя	г	6
32_	Типичный уровень шума [об/мин]	дБА	49 [50 000]

Модульная система maxon

maxon gear	Ступени [опц.]	maxon sensor	maxon motor control
285_GPX 8 A	1-5	387_ENX 8 MAG	444_ESCON Module 24/2
		388_ENX 8 EASY INT	445_ESCON 36/3 EC
		389_ENX 8 EASY INT Abs.	445_ESCON Module 50/4 EC-S
		398_ENX 8 OPT	449_DEC Module 24/2
			452_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5

Подключение А (плоский кабель AWG 28, шаг 1.27 мм)

Контакт 1	Обмотка двигателя 1
Контакт 2	Обмотка двигателя 2
Контакт 3	Обмотка двигателя 3
Контакт 4	V _{холл} 1.6...5.5 В пост. тока
Контакт 5	Земля
Контакт 6	С датчиками Холла 1
Контакт 7	С датчиками Холла 2
Контакт 8	С датчиками Холла 3

Выходной сигнал: КМОП совместимый
Выходной ток на канал: макс. 0.5 мА

Подключение В (плоский кабель AWG 28, шаг 1.27 мм)

Контакт 1	Обмотка двигателя 1
Контакт 2	Обмотка двигателя 2
Контакт 3	Обмотка двигателя 3
Контакт 4	Не подключено

Конфигурация

Вал спереди: длина
Электрические выводы: гибкий или кабель, длина кабеля
Изоляция кабеля: ПВХ/ПО/ФЭП

Примечание

¹ Для типа А:
Кабели с изоляцией ПВХ (-20...85°C)
Кабели с изоляцией ПО и ФЭП (-30...85°C)
Для типа В:
Кабели с изоляцией ПВХ (-20...100°C)
Кабели с изоляцией ПО и ФЭП (-40...100°C)

Кабели с конфигурацией разъемов:
Переходник микродвигатель (код 498157)
необходим для каждого контроллера maxon.